

## ОБЫКНОВЕННЫЕ ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫЕ УРАВНЕНИЯ

УДК 517.927.21

О КРАЕВЫХ ЗАДАЧАХ ДЛЯ ЛИНЕЙНЫХ  
ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫХ СИСТЕМ  
С СИНГУЛЯРНОСТЯМИ

© 2003 г. И. Т. Кигурадзе

**1. Постановка задачи и основные обозначения.** Пусть  $n_1$  и  $n_2$  – натуральные числа,  $-\infty < a \leq a_i < b_i \leq b < +\infty$ ,  $\mathcal{P}_{ik} \in L_{\text{loc}}(]a, b[; \mathbb{R}^{n_i \times n_k})$ ,  $q_i \in L_{\text{loc}}(]a, b[; \mathbb{R}^{n_i})$ ,  $c_i \in \mathbb{R}^{n_i}$  ( $i, k = 1, 2$ ), а  $\ell_i : C(]a_1, b_1[; \mathbb{R}^{n_1}) \times C(]a_2, b_2[; \mathbb{R}^{n_2}) \rightarrow \mathbb{R}^{n_i}$  ( $i = 1, 2$ ) – суть линейные ограниченные операторы. Рассмотрим задачу об отыскании решения линейной дифференциальной системы

$$dx_i/dt = \mathcal{P}_{i1}(t)x_1 + \mathcal{P}_{i2}(t)x_2 + q_i(t) \quad (i = 1, 2), \quad (1.1)$$

удовлетворяющего условиям

$$\ell_i(x_1, x_2) = c_i \quad (i = 1, 2). \quad (1.2)$$

Известно (см., например, [1–3]), что если  $\mathcal{P}_{ik} \in L([a, b]; \mathbb{R}^{n_i \times n_k})$ ,  $q_i \in L([a, b]; \mathbb{R}^{n_i})$  ( $i, k = 1, 2$ ), то задача (1.1), (1.2) является фредгольмовой, т.е. для ее однозначной разрешимости необходимо и достаточно, чтобы соответствующая однородная задача

$$dx_i/dt = \mathcal{P}_{i1}(t)x_1 + \mathcal{P}_{i2}(t)x_2 \quad (i = 1, 2), \quad (1.1_0)$$

$$\ell_i(x_1, x_2) = 0 \quad (i = 1, 2) \quad (1.2_0)$$

имела только тривиальное решение. В случае, когда система (1.1) в точках  $a$  и  $b$  имеет неинтегрируемые сингулярности, т.е.  $\mathcal{P}_{ik} \notin L([a, b]; \mathbb{R}^{n_i \times n_k})$ ,  $q_i \notin L([a, b]; \mathbb{R}^{n_i})$  при некоторых  $i, k \in \{1, 2\}$ , то вопрос о фредгольмовости задачи (1.1), (1.2) требует дополнительного исследования. В настоящей работе рассматривается именно этот случай.

Доказанная ниже теорема 2.1 содержит интегральные условия фредгольмовости задачи (1.1), (1.2). С помощью этой теоремы для дифференциальных систем

$$dx_1/dt = \mathcal{P}_{11}(t)x_1 + \mathcal{P}_{12}(t)x_2 + q_1(t), \quad dx_2/dt = \varepsilon \mathcal{P}_{21}(t)x_1 + \mathcal{P}_{22}(t)x_2 + q_2(t), \quad (1.3)$$

$$dx_1/dt = \mathcal{P}_{11}(t)x_1 + \varepsilon \mathcal{P}_{12}(t)x_2 + q_1(t), \quad dx_2/dt = \varepsilon \mathcal{P}_{21}(t)x_1 + \mathcal{P}_{22}(t)x_2 + q_2(t), \quad (1.4)$$

зависящих от малого параметра  $\varepsilon$ , установлены признаки существования единственного решения, удовлетворяющего краевым условиям (1.2). Полученные результаты конкретизированы для случая, когда краевые условия (1.2) имеют вид

$$\sum_{k=1}^m [A_{1ik}x_1(t_{1ik}) + A_{2ik}x_2(t_{2ik})] = c_i \quad (i = 1, 2), \quad (1.5)$$

где  $A_{jik} \in \mathbb{R}^{n_i \times n_j}$  (см. п. 3). В пп. 4 и 5 опять на основе теоремы 2.1 найдены оптимальные признаки существования единственного решения системы (1.1), удовлетворяющего соответственно краевым условиям

$$x_1(a) = c_1, \quad x_i(b) = c_2, \quad (1.6_i)$$

где  $i \in \{1, 2\}$ . Они обобщают и дополняют результаты из работ [4–16], касающихся аналогичных задач для линейных дифференциальных уравнений второго порядка и двумерных дифференциальных систем с сингулярностями.

На протяжении всей работы использованы следующие обозначения:  $\mathbb{R} = ]-\infty, +\infty[$ ;  $\mathbb{R}^n$  – пространство векторов-столбцов  $x = (\xi_i)_1^n$  с компонентами  $\xi_i \in \mathbb{R}$  ( $i = \overline{1, n}$ ),  $|x| = (|\xi_i|)_1^n$ ,

$\|x\| = \max\{|\xi_i| : i = \overline{1, n}\}$ ;  $\mathbb{R}^{m \times n}$  – пространство  $m \times n$ -матриц  $X = (\xi_{ik})_{1,1}^{m,n}$  с компонентами  $\xi_{ik}$  ( $i = \overline{1, m}$ ;  $k = \overline{1, n}$ ),  $|X| = (|\xi_{ik}|)_{1,1}^{m,n}$ ,  $\|X\| = \max\{\sum_{k=1}^n |\xi_{ik}| : i = \overline{1, m}\}$ ;  $\det(X)$  – детерминант матрицы  $X \in \mathbb{R}^{n \times n}$ ;  $X^{-1}$  – матрица, обратная к матрице  $X$ ;  $r(X)$  – спектральный радиус матрицы  $X$ ;  $E_n$  – единичная  $n \times n$ -матрица;  $L(I; \mathbb{R}^{m \times n})$  – пространство матричных функций  $\mathcal{P} : I \rightarrow \mathbb{R}^{m \times n}$ , компоненты которых интегрируемы по Лебегу на  $I$ ;  $L_{loc}(I; \mathbb{R}^{m \times n})$  – пространство матричных функций  $\mathcal{P} : I \rightarrow \mathbb{R}^{m \times n}$ , компоненты которых интегрируемы по Лебегу на каждом компактном подпромежутке промежутка  $I$ ;  $L_{loc}(I; \mathbb{R}^{m \times 1})$ ;  $C([a, b]; \mathbb{R}^m)$  – банахово пространство непрерывных векторных функций  $x : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^m$  с нормой  $\|x\|_C = \max\{\|x(t)\| : a \leq t \leq b\}$ ;  $\tilde{C}_{loc}(I; \mathbb{R}^m)$  – пространство векторных функций  $x : I \rightarrow \mathbb{R}^m$ , компоненты которых абсолютно непрерывны на каждом компактном подпромежутке промежутка  $I$ .

Неравенства между векторами и матрицами будем понимать покомпонентно.

Векторная функция  $(x_i)_1^2$ , где  $x_i \in \tilde{C}_{loc}(]a, b[; \mathbb{R}^{n_i})$  ( $i = 1, 2$ ), называется решением системы (1.1), если она почти всюду на  $]a, b[$  удовлетворяет этой системе. В случае существования правого (левого) предела компоненты  $x_i$  в точке  $a$  (в точке  $b$ ) этот предел будем принимать за  $x_i(a)$  (за  $x_i(b)$ ) и, следовательно,  $x_i$  будем считать непрерывной в упомянутой точке.

Решение  $(x_i)_1^2$  системы (1.1) называется решением задачи (1.1), (1.2), если  $x_1$  непрерывна на  $[a_1, b_1]$ ,  $x_2$  – на  $[a_2, b_2]$  и выполнены равенства (1.2).

При каждом  $i \in \{1, 2\}$  через  $X_i$  обозначим фундаментальную матрицу дифференциальной системы

$$dx/dt = \mathcal{P}_{ii}(t)x,$$

удовлетворяющую условию  $X_i((a+b)/2) = E_{n_i}$ .

Ясно, что посредством преобразования

$$x_i(t) = X_i(t)y_i(t) \quad (i = 1, 2) \tag{1.7}$$

задачи (1.1), (1.2) и (1.1<sub>0</sub>), (1.2<sub>0</sub>) сводятся к задачам

$$dy_i/dt = \mathcal{P}_i(t)y_{3-i} + \tilde{q}_i(t) \quad (i = 1, 2), \tag{1.8}$$

$$\tilde{\ell}_i(y_1, y_2) = c_i \quad (i = 1, 2); \tag{1.9}$$

$$dy_i/dt = \mathcal{P}_i(t)y_{3-i} \quad (i = 1, 2), \tag{1.8_0}$$

$$\tilde{\ell}_i(y_1, y_2) = 0 \quad (i = 1, 2), \tag{1.9_0}$$

где

$$\mathcal{P}_i(t) = X_i^{-1}(t)\mathcal{P}_{i,3-i}(t)X_{3-i}(t), \quad \tilde{q}_i(t) = X_i^{-1}(t)q_i(t) \quad (i = 1, 2), \tag{1.10}$$

$$\tilde{\ell}_i(y_1, y_2) = \ell_i(X_1y_1, X_2y_2) \quad (i = 1, 2). \tag{1.11}$$

Задачу (1.1), (1.2) мы исследуем в двух случаях. В первом случае предполагается, что

$$\int_a^b (\|\mathcal{P}_{11}(t)\| + \|\mathcal{P}_1(t)\| + \|q_1(t)\|) dt < +\infty, \tag{1.12_1}$$

$$\int_a^b \left( \int_a^t \|\mathcal{P}_1(s)\| ds \int_t^b \|\mathcal{P}_1(s)\| ds \right) (\|\mathcal{P}_2(t)\| + \|\tilde{q}_2(t)\|) dt < +\infty \tag{1.13_1}$$

и  $a_1 = a$ ,  $b_1 = b$ ,  $a_2 = a_0 \in ]a, b[$ ,  $b_2 = b_0 \in ]a_0, b[$ , т.е.

$$\ell_i : C([a, b]; \mathbb{R}^{n_1}) \times C([a_0, b_0]; \mathbb{R}^{n_2}) \rightarrow \mathbb{R}^{n_i} \quad (i = 1, 2) \text{ – линейные ограниченные операторы;} \tag{1.14_1}$$

во втором случае –

$$\int_a^{a_0} (\|\mathcal{P}_{11}(s)\| + \|\mathcal{P}_1(s)\| + \|q_1(s)\|) ds < +\infty, \quad \int_{a_0}^b (\|\mathcal{P}_{22}(s)\| + \|\mathcal{P}_2(s)\| + \|q_2(s)\|) ds < +\infty, \quad (1.12_2)$$

$$\begin{aligned} & \int_a^{a_0} \left( \int_a^t \|\mathcal{P}_1(s)\| ds \right) (\|\mathcal{P}_2(t)\| + \|\tilde{q}_2(t)\|) dt < +\infty, \\ & \int_{a_0}^b \left( \int_a^b \|\mathcal{P}_2(s)\| ds \right) (\|\mathcal{P}_1(t)\| + \|\tilde{q}_1(t)\|) dt < +\infty \end{aligned} \quad (1.13_2)$$

и  $a_1 = a$ ,  $b_1 = b_0 \in ]a, b[$ ,  $a_2 = a_0 \in ]a, b_0[$ ,  $b_2 = b$ , т.е.

$$\ell_i : C([a, b_0]; \mathbb{R}^{n_1}) \times C([a_0, b]; \mathbb{R}^{n_2}) \rightarrow \mathbb{R}^{n_i} \quad (i = 1, 2) \text{ – линейные ограниченные операторы.} \quad (1.14_2)$$

Имеет место следующая

**Лемма 1.1.** Пусть выполнены условия (1.12<sub>1</sub>) и (1.13<sub>1</sub>) (условия (1.12<sub>2</sub>) и (1.13<sub>2</sub>), где  $a_0 \in ]a, b[$ ). Тогда, какое бы ни было решение  $(x_i)_1^2$  системы (1.1),  $x_1$  непрерывна на  $[a, b]$  ( $x_1$  непрерывна на  $[a, b[$ , а  $x_2$  – на  $]a, b]$ ).

**Доказательство.** Доказательство леммы мы проведем лишь в случае, когда выполнены условия (1.12<sub>1</sub>) и (1.13<sub>1</sub>) (в случае, когда выполнены условия (1.12<sub>2</sub>) и (1.13<sub>2</sub>), оно проводится аналогично). Тогда матричная функция  $X_1$  является непрерывной и невырожденной на  $[a, b]$ .

Рассмотрим произвольные решения  $(x_i)_1^2$  и  $(y_i)_1^2$  системы (1.1) и (1.8), связанные равенствами (1.7). Согласно сказанному выше,  $x_1$  является непрерывной на  $[a, b]$  тогда и только тогда, когда  $y_1$  имеет правый и левый пределы соответственно в точках  $a$  и  $b$ . Следовательно, для доказательства леммы достаточно установить существование этих пределов.

Пусть  $a_0 \in ]a, b[$  – произвольно фиксированная точка. Тогда

$$y_1(t) = y_{10}(t) + \int_{a_0}^t \mathcal{P}_1(\tau) \left( \int_{a_0}^{\tau} \mathcal{P}_2(s) y_1(s) ds \right) d\tau \quad \text{при } a < t < b, \quad (1.15)$$

где  $y_{10}(t) = y_1(a_0) + \int_{a_0}^t [\mathcal{P}_1(\tau) y_2(a_0) + \tilde{q}_1(\tau) + q(\tau)] d\tau$  и  $q(t) = \mathcal{P}_1(t) \int_{a_0}^t \tilde{q}_2(\tau) d\tau$ .

Для каждого  $t \in ]a, b[$  положим

$$\alpha(t) = \|\mathcal{P}_1(t)\| \left| \int_{a_0}^t \|\mathcal{P}_2(s)\| ds \right|, \quad u(t) = \max\{\|y_1(s)\| : 0 \leq (s - a_0) \operatorname{sgn}(t - a_0) \leq |t - a_0|\}.$$

Согласно условиям (1.12<sub>1</sub>) и (1.13<sub>1</sub>), имеем  $\mathcal{P}_1 \in L([a, b]; \mathbb{R}^{n_1 \times n_2})$ ,

$$\tilde{q}_1 \in L([a, b]; \mathbb{R}^{n_1}), \quad (1.16)$$

$q \in L([a, b]; \mathbb{R}^{n_1})$  и  $\alpha \in L([a, b]; \mathbb{R})$ . Следовательно,  $y_{10} \in C([a, b]; \mathbb{R}^{n_1})$ . С учетом этого факта из (1.15) находим, что  $u(t) \leq \|y_{10}\|_C + \left| \int_{a_0}^t \alpha(\tau) u(\tau) d\tau \right|$  при  $a < t < b$ . Отсюда по лемме Гронуолла вытекает, что  $u(t) \leq \rho_0$  при  $a < t < b$ , где  $\rho_0 = \|y_{10}\|_C \exp(\int_a^b \alpha(\tau) d\tau)$ . Следовательно,  $\|y_1(t)\| \leq \rho_0$  при  $a < t < b$ . В силу ограниченности  $y_1$  и суммируемости функции  $\alpha$  из представления (1.15) следует, что  $y_1$  имеет правый и левый пределы соответственно в точках  $a$  и  $b$ . Лемма доказана.

Из доказанной леммы вытекает, что если при некоторых  $k \in \{1, 2\}$ ,  $a_0 \in ]a, b[$  и  $b_0 \in ]a_0, b[$  выполнены условия (1.12<sub>k</sub>)–(1.14<sub>k</sub>), то операторы  $\ell_i$  ( $i = 1, 2$ ) определены на множестве всех решений системы (1.1) и, следовательно, в этом случае постановка задачи (1.1), (1.2) представляется вполне естественной.

## 2. Фредгольмовость задачи (1.1), (1.2).

**Теорема 2.1.** Пусть для некоторых  $k \in \{1, 2\}$ ,  $a_0 \in ]a, b[$  и  $b_0 \in ]a_0, b[$  выполнены условия (1.12<sub>k</sub>) – (1.14<sub>k</sub>). Тогда для однозначной разрешимости задачи (1.1), (1.2) необходимо и достаточно, чтобы задача (1.1<sub>0</sub>), (1.2<sub>0</sub>) имела только тривиальное решение. С другой стороны, задача (1.1<sub>0</sub>), (1.2<sub>0</sub>) имеет только тривиальное решение тогда и только тогда, когда задача (1.8<sub>0</sub>), (1.9<sub>0</sub>) имеет только тривиальное решение.

**Доказательство.** Для определенности будем считать, что  $k = 1$ , ибо случай, когда  $k = 2$ , рассматривается аналогично.

В силу условий (1.12<sub>1</sub>), (1.14<sub>1</sub>) и равенств (1.10), (1.11) матричная функция  $X_1$  непрерывна на  $[a, b]$ ,  $\tilde{\ell}_i : C([a, b]; \mathbb{R}^{n_1}) \times C([a_0, b_0]; \mathbb{R}^{n_2}) \rightarrow \mathbb{R}^{n_i}$  ( $i = 1, 2$ ) являются линейными ограниченными операторами и выполнено условие (1.16). Кроме того, согласно (1.7), задача (1.1), (1.2) эквивалентна задаче (1.8), (1.9), а задача (1.1<sub>0</sub>), (1.2<sub>0</sub>) – задаче (1.8<sub>0</sub>), (1.9<sub>0</sub>). Поэтому для доказательства теоремы достаточно установить, что задача (1.8), (1.9) является однозначно разрешимой тогда и только тогда, когда задача (1.8<sub>0</sub>), (1.9<sub>0</sub>) имеет только тривиальное решение.

Положим  $\gamma(t) = 1 + \left| \int_{a_0}^t (\|\mathcal{P}_2(s)\| + \|\tilde{q}_2(s)\|) ds \right|$ ,  $\gamma_0(t) = 1 + \|\mathcal{P}_1(t)\|\gamma(t)$ . Тогда из (1.12<sub>1</sub>) и (1.13<sub>1</sub>) найдем  $\int_a^b \gamma_0(t) dt < +\infty$ . Поэтому функции  $\varepsilon$  и  $\delta$ , заданные на  $]a, b[$  равенствами  $\varepsilon(t) = \left[ \int_a^t \gamma_0(s) ds \int_t^b \gamma_0(s) ds \right]^{1/2}$ ,  $\delta(t) = \gamma(t)/\varepsilon(t)$ , удовлетворяют условиям

$$\lim_{t \rightarrow a} \varepsilon(t) = 0, \quad \lim_{t \rightarrow b} \varepsilon(t) = 0, \quad (2.1)$$

$$\int_a^b \|\mathcal{P}_1(t)\|\delta(t) dt < +\infty. \quad (2.2)$$

Пусть  $C_\delta(]a, b[; \mathbb{R}^{n_2})$  – банахово пространство непрерывных и ограниченных с весом  $1/\delta$  векторных функций  $x : ]a, b[ \rightarrow \mathbb{R}^{n_2}$  с нормой  $\|x\|_{C_\delta} = \sup \{ \|x(t)\|/\delta(t) : a < t < b \}$ , а  $\mathcal{B}$  – банахово пространство векторов  $y = (y_i)_1^4$  с компонентами  $y_1 \in C([a, b]; \mathbb{R}^{n_1})$ ,  $y_2 \in C_\delta(]a, b[; \mathbb{R}^{n_2})$ ,  $y_3 \in \mathbb{R}^{n_1}$ ,  $y_4 \in \mathbb{R}^{n_2}$  и нормой  $\|y\|_{\mathcal{B}} = \|y_1\|_C + \|y_2\|_{C_\delta} + \|y_3\| + \|y_4\|$ . Для произвольного  $y = (y_i)_1^4 \in \mathcal{B}$  положим

$$h_1(y)(t) = y_3 + \int_{a_0}^t \mathcal{P}_1(s)y_2(s) ds, \quad h_2(y)(t) = y_4 + \int_{a_0}^t \mathcal{P}_2(s)y_1(s) ds,$$

$$h_3(y) = y_3 - \tilde{\ell}_1(y_1, y_2), \quad h_4(y) = y_4 - \tilde{\ell}_2(y_1, y_2), \quad h(y) = (h_i(y))_1^4$$

и в пространстве  $\mathcal{B}$  рассмотрим операторное уравнение

$$y = h(y) + y_0, \quad (2.3)$$

где  $y_0 = (y_{0i})_1^4$ ,  $y_{01}(t) = \int_{a_0}^t \tilde{q}_1(s) ds$ ,  $y_{02}(t) = \int_{a_0}^t \tilde{q}_2(s) ds$ ,  $y_{03} = c_1$ ,  $y_{04} = c_2$ .

Пусть  $y \in \mathcal{B}$  и  $\|y\|_{\mathcal{B}} = 1$ . Тогда в силу (1.16) и (2.2) будем иметь  $\|h_1(y)\|_C \leq 1 + \int_a^b \|\mathcal{P}_1(s)\|\delta(s) ds$ ,  $\|h_1(y)(t) - h_1(y)(\tau)\| \leq \int_\tau^t \|\mathcal{P}_1(s)\|\delta(s) ds$  при  $a \leq \tau \leq t \leq b$ ,  $\|h_2(y)(t)\|/\delta(t) < \varepsilon(t)$ ,  $\|h_2(y)(t) - h_2(y)(\tau)\| \leq \int_\tau^t \|\mathcal{P}_2(s)\| ds$  при  $a < \tau \leq t < b$ ,  $h(y) \in \mathcal{B}$  и  $\|h(y)\|_{\mathcal{B}} \leq \rho$ , где  $\rho$  – не зависящая от  $y$  положительная постоянная. Если наряду с этим учесть условие (2.1) и применим лемму Арцела–Асколи, то компактность линейного оператора  $h : \mathcal{B} \rightarrow \mathcal{B}$  станет очевидной. С другой стороны, из определения  $y_0$  и условия (1.16) следует, что  $y_0 \in \mathcal{B}$ .

Согласно альтернативе Фредгольма для операторных уравнений [17, гл. XIII, § 5, теорема 1], для однозначной разрешимости уравнения (2.3) необходимо и достаточно, чтобы соответствующее однородное уравнение

$$y = h(y) \quad (2.3_0)$$

имело только тривиальное решение. Однако операторное уравнение (2.3) эквивалентно задаче (1.8), (1.9), ибо  $y = (y_i)_1^4 \in \mathcal{B}$  является решением уравнения (2.3) тогда и только тогда, когда  $(y_i)_1^2$  есть решение задачи (1.8), (1.9) и  $y_3 = y_1(a_0)$ ,  $y_4 = y_2(a_0)$ . Аналогично уравнение (2.3<sub>0</sub>) эквивалентно задаче (1.8<sub>0</sub>), (1.9<sub>0</sub>). Следовательно, для однозначной разрешимости задачи (1.8), (1.9) необходимо и достаточно, чтобы задача (1.8<sub>0</sub>), (1.9<sub>0</sub>) имела только тривиальное решение. Теорема доказана.

Из доказанной теоремы непосредственно вытекает

**Следствие 2.1.** Пусть: либо  $t_{1ik} \in [a, b]$ ,  $t_{2ik} \in ]a, b[$  ( $i = 1, 2$ ;  $k = \overline{1, m}$ ) и выполнены условия (1.12<sub>1</sub>), (1.13<sub>1</sub>), либо  $t_{1ik} \in ]a, b[$ ,  $t_{2ik} \in [a, b]$  ( $i = 1, 2$ ;  $k = \overline{1, m}$ ) и для некоторого  $a_0 \in ]a, b[$  выполнены условия (1.12<sub>2</sub>), (1.13<sub>2</sub>). Тогда для однозначной разрешимости задачи (1.1), (1.5) необходимо и достаточно, чтобы система (1.1<sub>0</sub>) при краевых условиях

$$\sum_{k=1}^m [A_{1ik}x_1(t_{1ik}) + A_{2ik}x_2(t_{2ik})] = 0 \quad (i = 1, 2) \quad (2.4)$$

имела только тривиальное решение. С другой стороны, задача (1.1<sub>0</sub>), (2.4) имеет только тривиальное решение тогда и только тогда, когда система (1.8<sub>0</sub>) при краевых условиях

$$\sum_{k=1}^m [A_{1ik}X_1(t_{1ik})y_1(t_{1ik}) + A_{2ik}X_2(t_{2ik})y_2(t_{2ik})] = 0 \quad (i = 1, 2)$$

имеет только тривиальное решение.

**3. Задачи (1.3), (1.2) и (1.4), (1.2).** Введем матричную функцию

$$\mathcal{P}_0(t) = \int_a^t \mathcal{P}_1(\tau) d\tau \quad (3.1)$$

и рассмотрим системы линейных алгебраических уравнений

$$\tilde{\ell}_i(c_1 + \mathcal{P}_0 c_2, c_2) = 0 \quad (i = 1, 2) \quad (3.2)$$

и  $\tilde{\ell}_i(c_1, c_2) = 0$  ( $i = 1, 2$ ). Детерминанты этих систем обозначим соответственно через  $\Delta$  и  $\Delta_0$ .

**Теорема 3.1.** Пусть для некоторых  $k \in \{1, 2\}$ ,  $a_0 \in ]a, b[$  и  $b_0 \in ]a_0, b[$  выполнены условия (1.12<sub>k</sub>) – (1.14<sub>k</sub>) и  $\Delta \neq 0$  ( $\Delta_0 \neq 0$ ). Тогда найдется не зависящее от  $q_i$  и  $c_i$  ( $i = 1, 2$ ) положительное число  $\varepsilon_0$  такое, что при каждом  $\varepsilon \in [-\varepsilon_0, \varepsilon_0]$  задача (1.3), (1.2) (задача (1.4), (1.2)) имеет одно и только одно решение.

**Доказательство.** Для определенности будем считать, что  $k = 1$ , и рассмотрим только задачу (1.3), (1.2), ибо задача (1.4), (1.2) исследуется аналогично. Согласно теореме 2.1, в рассматриваемом нами случае достаточно установить, что при малых  $\varepsilon$  однородная система  $dy_1/dt = \mathcal{P}_1(t)y_2$ ,  $dy_2/dt = \varepsilon \mathcal{P}_2(t)y_1$  не имеет нетривиального решения, удовлетворяющего краевым условиям (1.9<sub>0</sub>). Допустим противное. Тогда найдется сходящаяся к нулю последовательность чисел  $\varepsilon_k \in [-1, 1]$  ( $k = 1, 2, \dots$ ) такая, что при каждом натуральном  $k$  система  $dy_1/dt = \mathcal{P}_1(t)y_2$ ,  $dy_2/dt = \varepsilon_k \mathcal{P}_2(t)y_1$  имеет решение  $(y_{ik})_1^2$ , удовлетворяющее краевым условиям (1.9<sub>0</sub>) и равенству  $\|y_{1k}(a_0)\| + \|y_{2k}(a_0)\| = 1$ . Не ограничивая общности, последовательности  $(y_{1k}(a_0))_1^{+\infty}$  и  $(y_{2k}(a_0))_1^{+\infty}$  можем считать сходящимися. Положим

$$c_2 = \lim_{k \rightarrow +\infty} y_{2k}(a_0), \quad c_1 = \lim_{k \rightarrow +\infty} y_{1k}(a_0) - \mathcal{P}_0(a_0)c_2. \quad (3.3)$$

Тогда

$$\|c_1 + \mathcal{P}_0(a_0)c_2\| + \|c_2\| = 1. \quad (3.4)$$

Если наряду с условиями (1.12<sub>1</sub>), (1.13<sub>1</sub>) учтем равенство (3.3), то на основе способа, примененного при доказательстве леммы 1.1, покажем, что  $\|y_{1k}(t)\| \leq \beta$  при  $a \leq t \leq b$ , где

$\beta = (1 + \int_a^b \|\mathcal{P}_1(t)\| dt) \exp(\int_a^b \alpha(t) dt)$ ,  $\alpha(t) = \|\mathcal{P}_1(t)\| + \int_{a_0}^t \|\mathcal{P}_2(\tau)\| d\tau$ . Согласно этой оценке и равенствам (3.1), (3.3), (3.4), из представлений

$$y_{1k}(t) = y_{1k}(a_0) + \int_{a_0}^t \mathcal{P}_1(\tau)y_{2k}(\tau) d\tau, \quad y_{2k}(t) = y_{2k}(a_0) + \varepsilon_k \int_{a_0}^t \mathcal{P}_2(\tau)y_{1k}(\tau) d\tau$$

вытекает, что  $\lim_{k \rightarrow +\infty} y_{2k}(t) = c_2$  равномерно на каждом сегменте, содержащемся в  $]a, b[$  и  $\lim_{k \rightarrow +\infty} y_{1k}(t) = c_1 + \mathcal{P}_0(t)c_2$  равномерно на  $[a, b]$ . Если теперь в равенствах  $\tilde{l}_i(y_{1k}, y_{2k}) = 0$  ( $i = 1, 2$ ) перейдем к пределу, когда  $k \rightarrow +\infty$ , то с учетом (1.14<sub>1</sub>) убедимся, что  $(c_i)_1^2$  является решением системы (3.2). Но это противоречит условию (3.4), так как система (3.2) имеет только тривиальное решение. Полученное противоречие доказывает теорему.

**Пример 3.1.** Рассмотрим дифференциальную систему

$$dx_1/dt = (t - a)^{-\alpha_1}(b - t)^{-\beta_1} A_1 x_2 + q_1(t), \quad dx_2/dt = \varepsilon(t - a)^{-\alpha_2}(b - t)^{-\beta_2} A_2 x_1 + q_2(t), \quad (3.5)$$

где  $A_i \in \mathbb{R}^{n \times n}$  ( $i = 1, 2$ ),  $A_1$  не вырождена,  $\alpha_1 < 1$ ,  $\beta_1 < 1$ ,  $\alpha_2 < 2 - \alpha_1$ ,  $\beta_2 < 2 - \beta_1$ ,  $q_1 \in L([a, b]; \mathbb{R}^n)$ ,  $q_2 \in L_{loc}(]a, b[; \mathbb{R}^n)$  и  $\int_a^b (t - a)^{1-\alpha_1}(b - t)^{1-\alpha_2} \|q_2(t)\| dt < +\infty$  ( $A_i \in \mathbb{R}^{n_i \times n_{3-i}}$  ( $i = 1, 2$ ),  $\alpha_1 < 1$ ,  $\beta_1 < 2 - \beta_2$ ,  $\alpha_2 < 2 - \alpha_1$ ,  $\beta_2 < 1$ ,  $q_1 \in L_{loc}(]a, b[; \mathbb{R}^{n_1})$ ,  $q_2 \in L_{loc}(]a, b[; \mathbb{R}^{n_2})$ ,  $\int_a^b (b - t)^{1-\beta_2} \|q_1(t)\| dt < +\infty$  и  $\int_a^b (t - a)^{1-\alpha_1} \|q_2(t)\| dt < +\infty$ ). Согласно теореме 3.1, найдется не зависящее от  $c_i$  и  $q_i$  ( $i = 1, 2$ ) положительное число  $\varepsilon_0$  такое, что при произвольном  $\varepsilon \in [-\varepsilon_0, \varepsilon_0]$  задача (3.5), (1.6<sub>1</sub>) (задача (3.5), (1.6<sub>2</sub>)) имеет одно и только одно решение. Следовательно, в условиях упомянутой теоремы коэффициенты системы (1.1) в точках  $a$  и  $b$  могут иметь сингулярности произвольного порядка.

**4. Задача (1.1), (1.6<sub>1</sub>).** В случае, когда  $n_1 = n_2$  и матрица  $\int_a^b \mathcal{P}_1(\tau) d\tau$  не вырождена, положим

$$\mathcal{G}_1(t, s) = \begin{cases} \int_a^b \mathcal{P}_1(\tau) d\tau \left( \int_a^b \mathcal{P}_1(\tau) d\tau \right)^{-1} \int_a^s \mathcal{P}_1(\tau) d\tau & \text{при } s \leq t, \\ \int_a^t \mathcal{P}_1(\tau) d\tau \left( \int_a^b \mathcal{P}_1(\tau) d\tau \right)^{-1} \int_s^b \mathcal{P}_1(\tau) d\tau & \text{при } s > t. \end{cases} \quad (4.1)$$

**Теорема 4.1.** Пусть  $n_1 = n_2$  и выполнены условия (1.12<sub>1</sub>), (1.13<sub>1</sub>). Если, кроме того, матрица  $\int_a^b \mathcal{P}_1(\tau) d\tau$  не вырождена и существует матрица  $A \in \mathbb{R}^{n_1 \times n_1}$  такая, что  $r(A) < 1$  и

$$\int_a^b |\mathcal{G}_1(t, s)| |\mathcal{P}_2(s)| ds \leq A \quad \text{при } a \leq t \leq b, \quad (4.2)$$

то задача (1.1), (1.6<sub>1</sub>) имеет одно и только одно решение.

Для доказательства этой теоремы нам понадобится следующая очевидная

**Лемма 4.1.** Пусть  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  - неотрицательная матрица, а  $\rho \in \mathbb{R}^n$  - неотрицательный вектор такие, что  $r(A) < 1$  и

$$\rho \leq A\rho. \quad (4.3)$$

Тогда  $\rho = 0$ .

**Лемма 4.2.** Пусть  $n_1 = n_2$  и выполнены условия (1.12<sub>1</sub>), (1.13<sub>1</sub>). Если, кроме того, матрица  $\int_a^b \mathcal{P}_1(\tau) d\tau$  не вырождена, то для однозначной разрешимости задачи (1.1), (1.6<sub>1</sub>) необходимо и достаточно, чтобы система линейных интегральных уравнений

$$y_1(t) = - \int_a^b \mathcal{G}_1(t, \tau) \mathcal{P}_2(\tau) y_1(\tau) d\tau \quad (4.4)$$

в пространстве  $C([a, b]; \mathbb{R}^{n_1})$  имела только тривиальное решение.

**Доказательство.** Заметим прежде всего, что в силу условий (1.12<sub>1</sub>), (1.13<sub>1</sub>), в частности, имеем

$$\mathcal{P}_1 \in L([a, b]; \mathbb{R}^{n_1}), \quad \int_a^b \left( \int_a^s \|\mathcal{P}_1(\tau)\| d\tau \int_s^b \|\mathcal{P}_1(\tau)\| d\tau \right) \|\mathcal{P}_2(s)\| ds < +\infty. \quad (4.5)$$

Согласно следствию 2.1, для однозначной разрешимости задачи (1.1), (1.6<sub>1</sub>) необходимо и достаточно, чтобы система (1.8<sub>0</sub>) при краевых условиях

$$y_1(a) = 0, \quad y_1(b) = 0 \quad (4.6)$$

имела только тривиальное решение.

Пусть  $(y_i)_1^2$  – произвольное решение задачи (1.8<sub>0</sub>), (4.6). Тогда в силу условия (4.5) и невырожденности матрицы  $\int_a^b \mathcal{P}_1(s) ds$  векторная функция  $y_1$  допускает представление (4.4), а  $y_2$  – представление

$$y_2(t) = - \int_a^b \mathcal{G}_2(t, s) \mathcal{P}_2(s) y_1(s) ds, \quad (4.7)$$

где

$$\mathcal{G}_2(t, s) = \begin{cases} - \left( \int_a^b \mathcal{P}_1(\tau) d\tau \right)^{-1} \int_a^s \mathcal{P}_1(\tau) d\tau & \text{при } s \leq t, \\ \left( \int_a^b \mathcal{P}_1(\tau) d\tau \right)^{-1} \int_s^b \mathcal{P}_1(\tau) d\tau & \text{при } s > t. \end{cases} \quad (4.8)$$

Предположим теперь обратное, что  $y_1 \in C([a, b]; \mathbb{R}^{n_1})$  есть решение системы (4.4), а  $y_2$  задана равенством (4.7). Тогда в силу условия (4.5) и равенств (4.1), (4.8) ясно, что  $(y_i)_1^2$  есть решение задачи (1.8<sub>0</sub>), (4.6). Таким образом, для того чтобы задача (1.8<sub>0</sub>), (4.6) имела только тривиальное решение, необходимо и достаточно, чтобы система (4.4) в пространстве  $C([a, b]; \mathbb{R}^{n_1})$  имела только тривиальное решение. Лемма доказана.

**Доказательство теоремы 4.1.** Пусть  $y_1 = (y_{1i})_1^n \in C([a, b]; \mathbb{R}^{n_1})$  – произвольное решение системы (4.4). Если положим  $\rho_i = \max\{|y_{1i}(t)| : a \leq t \leq b\}$ ,  $\rho = (\rho_i)_1^{n_1}$ , то с учетом условия (4.2) из (4.4) получим неравенство (4.3). Однако из этого неравенства в силу леммы 4.1 и условия  $r(A) < 1$  вытекает, что  $\rho = 0$ , т.е.  $y_1(t) \equiv 0$ . Если теперь применим лемму 4.2, то справедливость теоремы 4.1 станет очевидной.

**Следствие 4.1.** Пусть  $n_1 = n_2$  и выполнены условия (1.12<sub>1</sub>), (1.13<sub>1</sub>). Если, кроме того, матрица  $\int_a^b \mathcal{P}_1(\tau) d\tau$  не вырождена,

$$\int_a^t \mathcal{P}_1(s) ds \int_t^b \mathcal{P}_1(s) ds = \int_t^b \mathcal{P}_1(s) ds \int_a^t \mathcal{P}_1(s) ds \quad \text{при } a \leq t \leq b \quad (4.9)$$

и  $r(A) < 1$ , где

$$A = \left| \left( \int_a^b \mathcal{P}_1(\tau) d\tau \right)^{-1} \int_a^b \left( \int_a^s |\mathcal{P}_1(\tau)| d\tau \int_s^b |\mathcal{P}_1(\tau)| d\tau \right) |\mathcal{P}_2(s)| ds \right|, \quad (4.10)$$

то задача (1.1), (1.6<sub>1</sub>) имеет одно и только одно решение.

**Доказательство.** В силу равенств (4.1) и (4.9) имеем

$$\mathcal{G}_1(t, s) = \begin{cases} \left( \int_a^b \mathcal{P}_1(\tau) d\tau \right)^{-1} \int_a^s \mathcal{P}_1(\tau) d\tau \int_s^b \mathcal{P}_1(\tau) d\tau & \text{при } s \leq t, \\ \left( \int_a^b \mathcal{P}_1(\tau) d\tau \right)^{-1} \int_a^t \mathcal{P}_1(\tau) d\tau \int_s^b \mathcal{P}_1(\tau) d\tau & \text{при } s > t. \end{cases}$$

Поэтому  $|\mathcal{G}_1(t, s)| \leq \left| \left( \int_a^b \mathcal{P}_1(\tau) d\tau \right)^{-1} \int_a^s |\mathcal{P}_1(\tau)| d\tau \int_s^b |\mathcal{P}_1(\tau)| d\tau \right|$  и соблюдается неравенство (4.2), где  $A$  – матрица, заданная равенством (4.10). Следовательно, выполнены все условия теоремы 4.1, что и гарантирует однозначную разрешимость задачи (1.1), (1.6<sub>1</sub>). Следствие доказано.

**Теорема 4.2.** Пусть  $n_1 = n_2$  и выполнены условия (1.12<sub>1</sub>), (1.13<sub>1</sub>). Пусть, кроме того, матрица  $\int_a^b \mathcal{P}_1(\tau) d\tau$  не вырождена и либо  $\gamma < 1$ , где

$$\gamma = \left\| \left( \int_a^b \mathcal{P}_1(\tau) d\tau \right)^{-1} \int_a^b \left( \int_a^s \|\mathcal{P}_1(\tau)\| d\tau \int_s^b \|\mathcal{P}_1(\tau)\| d\tau \right) \|\mathcal{P}_2(s)\| ds, \right\|$$

либо  $\gamma \leq 1$  и выполнено одно из следующих двух условий

$$\text{mes} \{s \in ]a, t[: \|\mathcal{P}_i(s)\| > 0\} > 0 \quad \text{при } a < t < b \quad (i = 1, 2), \quad (4.11)$$

$$\text{mes} \{s \in ]t, b[: \|\mathcal{P}_i(s)\| > 0\} > 0 \quad \text{при } a < t < b \quad (i = 1, 2). \quad (4.12)$$

Тогда задача (1.1), (1.6<sub>1</sub>) имеет одно и только одно решение.

**Доказательство.** Пусть  $y_1 \in C([a, b]; \mathbb{R}^{n_1})$  – произвольное решение системы (4.4) и  $\rho_0 = \max\{\|y_1(t)\| : a \leq t \leq b\}$ . По лемме 4.2 для доказательства теоремы достаточно установить, что  $\rho_0 = 0$ . Допустим противное, что  $\rho_0 > 0$ . Тогда для некоторого достаточно малого  $\delta > 0$  соблюдается неравенство

$$\|y_1(t)\| < \rho_0 \quad \text{при } t \in [a, a + \delta] \cap [b - \delta, b]. \quad (4.13)$$

С другой стороны, согласно (4.1), из (4.4) находим

$$\rho_0 \leq \left\| \left( \int_a^b \mathcal{P}_1(\tau) d\tau \right)^{-1} \int_a^b \left( \int_a^s \|\mathcal{P}_1(\tau)\| d\tau \int_s^b \|\mathcal{P}_1(\tau)\| d\tau \right) \|\mathcal{P}_2(s)\| \|y_1(s)\| ds. \right\|$$

Если  $\gamma < 1$  (если  $\gamma \leq 1$  и выполнено одно из условий (4.11), (4.12)), то из последнего неравенства с учетом (4.13) находим  $\rho_0 < \rho_0$ . Полученное противоречие доказывает теорему.

**Пример 4.1.** Пусть  $n_1 = n_2 = 1$ ,  $a = 0$ ,  $b = 1$ ,  $\mathcal{P}_{11}(t) \equiv \mathcal{P}_{22}(t) \equiv 0$ ,

$$\mathcal{P}_{12}(t) = \begin{cases} 1 & \text{при } t \in [0, 1/4] \cup [1/2, 1], \\ 0 & \text{при } t \in ]1/4, 1/2[, \end{cases} \quad \mathcal{P}_{21}(t) = \begin{cases} 0 & \text{при } t \in [0, 1/4] \cup [1/2, 1], \\ -24 & \text{при } t \in ]1/4, 1/2[. \end{cases}$$

Тогда  $\mathcal{P}_i(t) \equiv \mathcal{P}_{i3-i}(t)$  ( $i = 1, 2$ ),  $\int_a^b \mathcal{P}_1(\tau) d\tau = 3/4$ ,  $\int_a^b \left( \int_a^s |\mathcal{P}_1(\tau)| d\tau \int_s^b |\mathcal{P}_1(\tau)| d\tau \right) |\mathcal{P}_2(s)| ds = \int_{1/4}^{1/2} 3 ds = 3/4$  и, следовательно,  $\gamma = 1$ . С другой стороны, система (1.10) при краевых условиях

$$x_1(a) = 0, \quad x_1(b) = 0 \quad (4.14)$$



имеет нетривиальное решение  $(x_i)_1^2$  с компонентами

$$x_1(t) = \begin{cases} 4t & \text{при } 0 \leq t \leq 1/4, \\ 1 & \text{при } 1/4 < t < 1/2, \\ 2(1-t) & \text{при } 1/2 \leq t \leq 1, \end{cases} \quad x_2(t) = \begin{cases} 4 & \text{при } 0 \leq t \leq 1/4, \\ 10 - 24t & \text{при } 1/4 < t < 1/2, \\ -2 & \text{при } 1/2 \leq t \leq 1. \end{cases}$$

Этот пример показывает, что в следствии 4.1 условие  $r(A) < 1$  нельзя заменить условием  $r(A) \leq 1$ . Кроме того, в случае, когда нарушены условия (4.11) и (4.12), в теореме 4.2 условие  $\gamma < 1$  нельзя заменить условием  $\gamma \leq 1$ .

**Пример 4.2.** Пусть  $n_1 = n_2 = 1$ ,  $a = 0$ ,  $b = 2$ ,  $\mathcal{P}_{11}(t) \equiv \mathcal{P}_{22}(t) \equiv 0$ ,  $\mathcal{P}_{12}(t) \equiv 1$ ,  $\mathcal{P}_{21}(t) = -[(2/\varepsilon + 1)t^{2/\varepsilon-2} - t^{4/\varepsilon-2}]$  при  $0 \leq t \leq 1$  и  $\mathcal{P}_{21}(t) = \mathcal{P}_{21}(2-t)$  при  $1 < t \leq 2$ . Тогда  $\mathcal{P}_i(t) = \mathcal{P}_{i3-i}(t)$  ( $i = 1, 2$ ) и  $\gamma = (\int_a^b \mathcal{P}_1(\tau) d\tau)^{-1} \int_a^b (\int_a^t \mathcal{P}_1(\tau) d\tau \int_t^b \mathcal{P}_1(\tau) d\tau) |\mathcal{P}_2(\tau)| d\tau = (1/2) \int_0^2 t(2-t) |\mathcal{P}_{21}(t)| dt = \int_0^1 t(2-t) [(2/\varepsilon + 1)t^{2/\varepsilon-2} - t^{4/\varepsilon-2}] dt = 1 + \varepsilon/2 + \varepsilon/(4 + \varepsilon) < 1 + \varepsilon$ . С другой стороны, однородная задача (1.1<sub>0</sub>), (4.14) имеет нетривиальное решение  $x = (x_i)_1^2$  с компонентами  $x_1(t) = t \exp(-(2/\varepsilon)t^{2/\varepsilon})$ ,  $x_2(t) = (1 - t^{2/\varepsilon}) \exp(-(\varepsilon/2)t^{2/\varepsilon})$  при  $0 \leq t \leq 1$ ,  $x_i(t) = (-1)^{i-1} x_i(2-t)$  при  $1 < t \leq 2$  ( $i = 1, 2$ ). Таким образом, даже в том случае, когда выполнены условия (4.11) и (4.12), в теореме 4.2 условие  $\gamma \leq 1$  нельзя заменить условием  $\gamma < 1 + \varepsilon$ , каким бы малым ни был  $\varepsilon > 0$ .

### 5. Задача (1.1), (1.6<sub>2</sub>).

**Теорема 5.1.** Пусть для некоторого  $a_0 \in ]a, b[$  выполнены условия (1.12<sub>2</sub>), (1.13<sub>2</sub>) и, кроме того, либо

$$r\left(\int_a^b |\mathcal{P}_1(t)| \int_t^b |\mathcal{P}_2(s)| ds dt\right) < 1, \quad (5.1)$$

либо

$$r\left(\int_a^b |\mathcal{P}_2(t)| \int_a^t |\mathcal{P}_1(s)| ds dt\right) < 1. \quad (5.2)$$

Тогда задача (1.1), (1.6<sub>2</sub>) имеет одно и только одно решение.

Для доказательства этой теоремы нам понадобится

**Лемма 5.1.** Пусть

$$\mathcal{P}_1 \in L_{\text{loc}}([a, b[; \mathbb{R}^{n_1 \times n_2}), \quad \mathcal{P}_2 \in L_{\text{loc}}(]a, b]; \mathbb{R}^{n_2 \times n_1}), \quad (5.3)$$

$$\int_a^b \|\mathcal{P}_2(t)\| \int_a^t \|\mathcal{P}_1(s)\| ds dt < \infty. \quad (5.4)$$

Тогда произвольное решение системы (1.8<sub>0</sub>) при краевых условиях

$$y_1(a) = 0, \quad y_2(b) = 0 \quad (5.5)$$

непрерывно на  $[a, b]$ .

**Доказательство.** В силу условия (5.4) найдется точка  $t_* \in ]a, b[$  такая, что

$$\int_t^b \|\mathcal{P}_2(s)\| \int_t^s \|\mathcal{P}_1(\tau)\| d\tau ds < \frac{1}{2} \quad \text{при } t \geq t_*. \quad (5.6)$$

Пусть  $(y_i)_1^2$  – произвольное решение задачи (1.8<sub>0</sub>), (5.5). Тогда

$$y_1(s) = y_1(t) + \int_t^s \mathcal{P}_1(\tau) y_2(\tau) d\tau \quad \text{при } a \leq t, s < b, \quad (5.7)$$

$$y_2(t) = - \int_t^b \mathcal{P}_2(s)y_1(s) ds \quad \text{при } a < t \leq b. \tag{5.8}$$

Если для произвольного  $t \in ]a, b[$  положим  $v_1(t) = \max\{\|y_1(s)\| : a \leq s \leq t\}$ ,  $v_2(t) = \max\{\|y_2(s)\| : t \leq s \leq b\}$ , то с учетом (5.3) и (5.6) из (5.7) и (5.8) найдем

$$\begin{aligned} v_1(s) &\leq v_1(t) + v_2(t) \int_t^s \|\mathcal{P}_1(\tau)\| d\tau \quad \text{при } a < t \leq s < b, \\ v_2(t) &\leq v_1(t) \int_t^b \|\mathcal{P}_2(s)\| ds + v_2(t) \int_t^b \|\mathcal{P}_2(s)\| \int_t^s \|\mathcal{P}_1(\tau)\| d\tau ds \leq \\ &\leq v_1(t) \int_t^b \|\mathcal{P}_2(s)\| ds + \frac{v_2(t)}{2} \quad \text{при } t_* \leq t < b \end{aligned}$$

и, следовательно,

$$v_2(t) \leq 2v_1(t) \int_t^b \|\mathcal{P}_2(s)\| ds \quad \text{при } t_* \leq t < b. \tag{5.9}$$

В силу этой оценки из (5.7) получаем  $v_1(s) \leq v_1(t_*) + 2 \int_{t_*}^s p(\tau)v_1(\tau) d\tau$  при  $t_* \leq s < b$ , где  $p(\tau) = \|\mathcal{P}_1(\tau)\| \int_{\tau}^b \|\mathcal{P}_2(s)\| ds$ . Отсюда по лемме Гронуолла вытекает, что

$$v_1(s) \leq v_1(t_*) \exp\left(2 \int_{t_*}^s p(\tau) d\tau\right) \quad \text{при } t_* \leq s < b. \tag{5.10}$$

С другой стороны, в силу условий (5.3) и (5.4) имеем  $\int_a^b p(t)dt = \int_a^b \|\mathcal{P}_2(t)\| \int_a^t \|\mathcal{P}_1(s)\| ds dt < +\infty$ . С учетом этого из (5.7), (5.9) и (5.10) найдем  $\|y_1(s) - y_1(t)\| \leq \gamma \int_t^s p(\tau) d\tau$  при  $t_* \leq t \leq s < b$ , где  $\gamma = 2v_1(t_*) \exp(2 \int_{t_*}^b p(\tau) d\tau)$ . Отсюда ясно, что  $y_1$  в точке  $b$  имеет левый предел, который, как это было сказано выше, принимается за  $y_1(b)$ . Следовательно,  $y_1$  непрерывна на  $[a, b]$ . Аналогично можно показать, что  $y_2$  является непрерывной на  $[a, b]$ . Лемма доказана.

**Доказательство теоремы 5.1.** Для определенности будем считать, что выполнено неравенство (5.1), ибо случай, когда выполнено неравенство (5.2), рассматривается аналогично.

Согласно следствию 2.1, достаточно установить, что задача (1.8<sub>0</sub>), (5.5) имеет только тривиальное решение. Пусть  $(y_i)_1^2$  – произвольное решение этой задачи, которое по лемме 5.1 непрерывно на  $[a, b]$ , и  $y_1 = (y_{1i})_1^n$ . Если положим  $\rho_i = \max\{|y_{1i}(t)| : a \leq t \leq b\}$ ,  $\rho = (\rho_i)_1^n$ , то из представлений (5.7) и (5.8) найдем

$$|y_1(t)| = \left| \int_a^t \mathcal{P}_1(s) \int_s^b \mathcal{P}_2(\tau)y_1(\tau) d\tau ds \right| \leq \left( \int_a^b |\mathcal{P}_1(s)| \int_s^b |\mathcal{P}_2(\tau)| d\tau ds \right) \rho \quad \text{при } a \leq t \leq b$$

и, следовательно,  $\rho \leq \left( \int_a^b |\mathcal{P}_1(s)| \int_s^b |\mathcal{P}_2(\tau)| d\tau ds \right) \rho$ . Отсюда в силу условия (5.1) и леммы 4.1 вытекает, что  $\rho = 0$ . Следовательно,  $y_1(t) \equiv 0$ , согласно чему из (5.8) находим, что  $y_2(t) \equiv 0$ . Теорема доказана.

**Следствие 5.1.** Пусть для некоторого  $a_0 \in ]a, b[$  выполнены условия (1.12<sub>2</sub>), (1.13<sub>2</sub>) и, кроме того,

$$\int_a^b \|\mathcal{P}_1(t)\| \int_t^b \|\mathcal{P}_2(s)\| ds dt < 1. \tag{5.11}$$

Тогда задача (1.1), (1.6<sub>2</sub>) имеет одно и только одно решение.

Чтобы убедиться в справедливости этого следствия, достаточно заметить, что неравенство (5.11) гарантирует выполнение неравенства (5.1).

**Замечание 5.1.** В силу условия (1.12<sub>2</sub>) неравенство (5.11) эквивалентно неравенству  $\int_a^b \|\mathcal{P}_2(t)\| \int_a^t \|\mathcal{P}_1(s)\| ds dt < 1$ , а последнее гарантирует выполнение неравенства (5.2).

**Пример 5.1.** Пусть  $n_1 = n_2 = 1$ ,  $a = 0$ ,  $b = 1$ ,  $\mathcal{P}_{11}(t) \equiv \mathcal{P}_{22}(t) \equiv 0$ ,

$$\mathcal{P}_{12}(t) = \begin{cases} 1 & \text{при } t \in [0, 1/4] \cup [1/2, 1], \\ 0 & \text{при } t \in ]1/4, 1/2[, \end{cases} \quad \mathcal{P}_{21}(t) = \begin{cases} 0 & \text{при } t \in [0, 1/4] \cup [1/2, 1], \\ -16 & \text{при } t \in ]1/4, 1/2[. \end{cases}$$

Тогда, с одной стороны,  $\mathcal{P}_i(t) \equiv \mathcal{P}_{i3-i}(t)$  и  $\int_a^b |\mathcal{P}_1(t)| \int_t^b |\mathcal{P}_2(s)| ds dt = \int_0^{1/4} \int_t^1 |\mathcal{P}_{21}(s)| ds dt = 1$ , а с другой стороны, система (1.1<sub>0</sub>) при краевых условиях

$$x_1(a) = 0, \quad x_2(b) = 0 \quad (5.12)$$

имеет нетривиальное решение  $(x_i)_1^2$  с компонентами

$$x_1(t) = \begin{cases} 4t & \text{при } 0 \leq t \leq 1/4, \\ 1 & \text{при } 1/4 < t \leq 1, \end{cases} \quad x_2(t) = \begin{cases} 4 & \text{при } 0 \leq t \leq 1/4, \\ 4(2-4t) & \text{при } 1/4 < t < 1/2, \\ 0 & \text{при } 1/2 \leq t \leq 1. \end{cases}$$

Построенный пример показывает, что в теореме 5.1 условие (5.1) (условие (5.2)) нельзя заменить условием  $r(\int_a^b |\mathcal{P}_1(t)| \int_t^b |\mathcal{P}_2(s)| ds dt) \leq 1$  ( $r(\int_a^b |\mathcal{P}_2(t)| \int_a^t |\mathcal{P}_1(s)| ds dt) \leq 1$ ), а в следствии 5.1 условие (5.11) нельзя заменить условием

$$\int_a^b \|\mathcal{P}_1(t)\| \int_t^b \|\mathcal{P}_2(s)\| ds dt \leq 1. \quad (5.13)$$

**Теорема 5.2.** Пусть для некоторого  $a_0 \in ]a, b[$  выполнены условия (1.12<sub>2</sub>), (1.13<sub>2</sub>) и (5.13). Если, кроме того, соблюдено либо условие (4.11), либо условие (4.12), то задача (1.1), (1.6<sub>2</sub>) имеет одно и только одно решение.

**Доказательство.** Заметим прежде всего, что в силу условий (1.12<sub>2</sub>) неравенство (5.13) эквивалентно неравенству

$$\int_a^b \|\mathcal{P}_2(t)\| \int_a^t \|\mathcal{P}_1(s)\| ds dt \leq 1. \quad (5.14)$$

Согласно следствию 2.1, нам остается установить, что задача (1.8<sub>0</sub>), (5.5) имеет только тривиальное решение. Допустим противное, что эта задача имеет нетривиальное решение  $(y_i)_1^2$ , которое по лемме 5.1 непрерывно на  $[a, b]$ . Положим  $\rho_i = \max\{\|y_i(t)\| : a \leq t \leq b\}$  ( $i = 1, 2$ ). Тогда для некоторого  $\delta \in ]0, b-a[$  будем иметь

$$\|y_1(t)\| < \rho_1 \quad \text{при } a \leq t \leq a + \delta, \quad \|y_2(t)\| < \rho_2 \quad \text{при } b - \delta \leq t \leq b. \quad (5.15)$$

Из представлений

$$y_1(t) = - \int_a^t \mathcal{P}_1(s) \int_s^b \mathcal{P}_2(\tau) y_1(\tau) d\tau ds, \quad y_2(t) = - \int_t^b \mathcal{P}_2(s) \int_a^s \mathcal{P}_1(\tau) y_2(\tau) d\tau ds$$

следует, что

$$\rho_1 \leq \int_a^b \|\mathcal{P}_1(s)\| \int_s^b \|\mathcal{P}_2(\tau)\| \|y_1(\tau)\| d\tau ds, \quad \rho_2 \leq \int_a^b \|\mathcal{P}_2(s)\| \int_a^s \|\mathcal{P}_1(\tau)\| \|y_2(\tau)\| d\tau ds. \quad (5.16)$$

Если выполнено условие (4.11) (условие (4.12)), то в силу неравенств (5.13) и (5.15) (неравенств (5.14) и (5.15)) из (5.16) найдем  $\rho_1 < \rho_1$  ( $\rho_2 < \rho_2$ ). Полученное противоречие доказывает теорему.

Приведенный выше пример 5.1 показывает, что в теореме 5.2 требование о выполнении одного из условий (4.11), (4.12) является существенным и отказаться от него нельзя.

**Пример 5.2.** Пусть  $n_1 = n_2 = 1$ ,  $a = 0$ ,  $b = 1$ ,  $\varepsilon > 0$ ,  $\mathcal{P}_{11}(t) \equiv \mathcal{P}_{22}(t) \equiv 0$ ,  $\mathcal{P}_{12}(t) \equiv 1$ ,  $\mathcal{P}_{21}(t) \equiv -[(1/\varepsilon + 1)t^{1/\varepsilon-2} - t^{2/\varepsilon-2}]$ . Тогда  $\mathcal{P}_i(t) \equiv \mathcal{P}_{i3-i}(t)$  и

$$\int_a^b |\mathcal{P}_i(t)| \int_t^b |\mathcal{P}_2(s)| ds dt = \int_0^1 \left[ \left(1 + \frac{1}{\varepsilon}\right) t^{1/\varepsilon-1} - t^{2/\varepsilon-1} \right] dt = 1 + \varepsilon/2.$$

С другой стороны, однородная задача (1.1<sub>0</sub>), (5.12) имеет нетривиальное решение  $x = (x_i)_1^2$  с компонентами  $x_1(t) = t \exp(-\varepsilon t^{1/\varepsilon})$ ,  $x_2(t) = (1 - t^{1/\varepsilon}) \exp(-\varepsilon t^{1/\varepsilon})$ .

Построенный пример показывает, что в теореме 5.2 условие (5.13) является оптимальным и его нельзя заменить условием

$$\int_a^b \|\mathcal{P}_1(t)\| \int_t^b \|\mathcal{P}_2(s)\| ds dt < 1 + \varepsilon,$$

каким бы малым ни было  $\varepsilon > 0$ .

Работа поддержана INTAS (грант 00136).

#### СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. *Хартман Ф.* Обыкновенные дифференциальные уравнения. М., 1970.
2. *Кизурадзе И.Т.* // Итоги науки и техники. Современные проблемы математики. Новейшие достижения. 1987. Т. 30. С. 3–103.
3. *Кизурадзе И.Т.* Начальная и краевые задачи для систем обыкновенных дифференциальных уравнений. I. Тбилиси, 1997.
4. *Hartman P., Wintner A.* // Amer. J. Math. 1951. V. 73. P. 885–890.
5. *Nehari Z.* // Amer. J. Math. 1954. V. 76. P. 689–697.
6. *Кизурадзе И.Т.* // Мат. заметки. 1969. Т. 6. № 5. С. 633–639.
7. *Гогиберидзе Н.В., Кизурадзе И.Т.* // Дифференц. уравнения. 1974. Т. 10. № 11. С. 2064–2067.
8. *Кизурадзе И.Т.* Некоторые сингулярные краевые задачи для обыкновенных дифференциальных уравнений. Тбилиси, 1975.
9. *Shekhter B.L.* // Arch. Math. 1983. V. 29. № 1. P. 19–42.
10. *Кизурадзе И.Т., Шехтер Б.Л.* // Итоги науки и техники. Современные проблемы математики. Новейшие достижения. 1987. Т. 30. С. 105–201.
11. *Ломтатидзе А.Г.* // Докл. семинара Ин-та прикл. математики им. И.Н. Векуа. 1985. Т. 19. С. 39–53.
12. *Ломтатидзе А.Г.* // Дифференц. уравнения. 1995. Т. 31. № 3. С. 446–455.
13. *Lomtadze A.* // Georgian Math. J. 1995. V. 2. № 1. P. 93–98.
14. *Lomtadze A.* // J. Math. Anal. Appl. 1995. V. 193. P. 889–908.
15. *Piža B., Rabbimov A.* // Mem. Differential Equations Math. Phys. 2000. V. 21. P. 125–130.
16. *Kiguradze I., Piža B., Stavroulakis I.P.* // Georgian Math. J. 2001. V. 8. № 4. P. 791–814.
17. *Канторович Л.В., Акилов Г.П.* Функциональный анализ. М., 1977.

Математический институт им. А. Размадзе АН Грузии,  
г. Тбилиси

Поступила в редакцию  
06.08.2002 г.